# Aplicaciones de los Robots

CI -2657 Robótica Profesora MSc. Kryscia Ramírez Benavides Universidad de Costa Rica Segundo Semestre 2012

Marisabel Betancort Camacho	A80936
Eduardo Fernández Carazo	A82353
Tobías Murillo Valverde	A74506
Mauricio Roldán Jiménez	A85656
David Villegas Vargas	A87016



- · Capacidad de moverse alrededor en un ambiente, no tienen una locación física fija.
- La mayoría de universidades tienen uno o más laboratorios que se enfocan en la investigación de robots móviles.

Destacan robots industriales móviles, militares, de seguridad, domésticos, entretenimiento.



- Por lo general se clasifican por medio de:
  - •El ambiente donde trabajan:
    - •Terrestres o de hogar.
    - ·Aéreos (UAV's).
    - •Submarinos (AUV's).
    - Robots polares .









# Automated Guided Vehicles (AGU)

- Robot móvil que sigue marcas o cables en el piso, o usa visión o lasers.
- •Son utilizados principalmente para mover materiales de un lugar a otro alrededor de una fábrica o bodega.
- Aumentan la eficiencia y reducen los costos al ayudar a automatizar la planta de producción.
- •Utilizados en reciclaje, imprentas y producción en general.

# Automated Guided Vehicles (AGU)



## Robots Industriales

- Son automáticamente controlados, reprogramables, manipuladores multipropósito programables en 3 o más ejes.
- •Se utilizan en distintas aplicaciones como: soldadura, fundición, pintura (spray), ensamblaje, selección y colocación, inspección de productos, aplicación de materiales, corte, montaje, y aplicación de sedantes y adhesivos.

# Robots Industriales



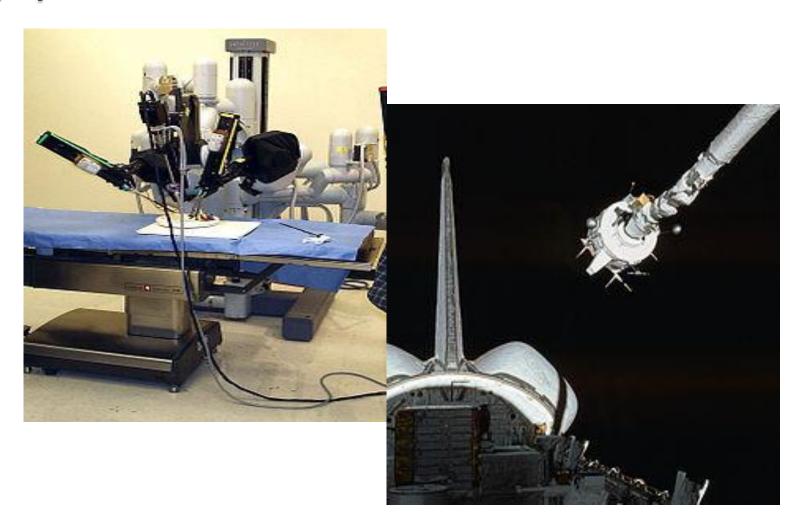
# Manipuladores

Son robots utilizado para manipular materiales sin contacto directo.

•Creados originalmente para aplicaciones de materiales radioactivos o de riesgo biológico, usando brazos robóticos; o utilizados en lugares poco accesibles.

•Avances más recientes han sido en cirugía asistida por robots, así como en su uso en el espacio.

# Manipuladores



## Robots de Servicio

•Asisten a los seres humanos a realizar tareas que son consideradas sucias, aburridas o repetitivas.

•Es un robot semiautónomo o completamente autónomo que realiza servicios útiles para el bienestar de los seres humanos y equipos, excluyendo operaciones de manufacturación.

# Robots de Servicio







# Investigación Robótica

La mayoría de la investigación en robótica en la actualidad se enfoca no en tareas industriales específicas, son en buscar nuevos tipos de robots, formas alternativas para que los robots piensen o sean diseñados, y nuevas maneras de desarrollarlos.

## **Nanobots**

- Es el campo de tecnología emergente que crea máquinas o robots cuyos componentes se encuentran en escala microscópica de un nanómetro (10<sup>-9</sup> metros).
- Posibles aplicaciones incluyen microcirugía, niebla útil (utility fog), manufacturación, limpieza y la industria armamentista.

# Robots Reconfigurables

Investigadores han trabajado en robots que puedan alterar su forma física para que realice una tarea específica.

#### Robots Suaves

Consisten en robots con cuerpos de silicón y actuadores flexibles (músculos de aire, polímeros electroactivos, y ferrofluídos) que son controlados mediante lógica difusa o redes neuronales.

# Robots de Enjambre

- Robots inspirados por las colonias de insectos, representan el comportamiento de enjambres de miles de pequeños robots que realizan una tarea útil en forma conjunta.
- •Cada robot es muy simple, pero el comportamiento emergente del enjambre es más complejo.

# Robots en Interfaces Hápticas

Utilizados en el diseño de interfaces de realidad virtual, permitiendo interacción del usuario mediante tacto con ambientes reales y virtuales.

## Robots Colaborativos

Un robot colaborativo o *COBOT* es un robot que puede interactuar de forma segura y efectiva con trabajadores humanos en el desarrollo de tareas simples.

Son robots autónomos o controlados por control remoto diseñados para aplicaciones militares.

Han sido usados y actualmente son investigados por muchas fuerzas armadas, alrededor de todo el mundo

- ·Ventajas:
  - •No se cansan.
  - •No se distraen.
  - •No tienen miedo.
  - No arriesgan vidas.
  - ·Son más precisos.

Desventajas:

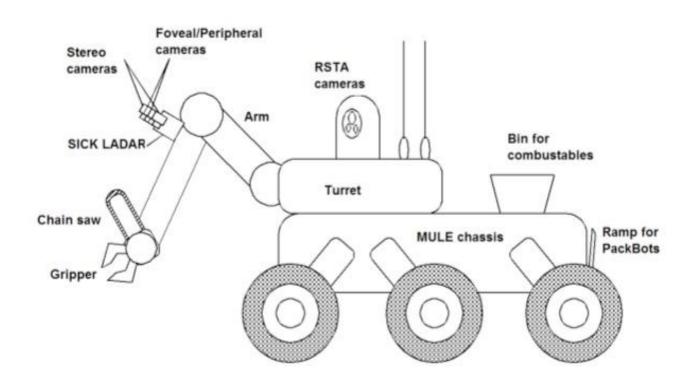
•Errores pueden ser fatales.

•Entre más autónomos son, más cuidado hay que tener con las posibles decisiones que puedan tomar.

- Energetically Autonomous Tactical Robot
  - •Es un proyecto llevado a cabo conjuntamente entre Robotic Technology Inc. y Cyclone Power Technologies Inc, que ha sido desarrollado como parte de los proyectos militares DARPA, perteneciente al ejercito de los Estados Unidos.

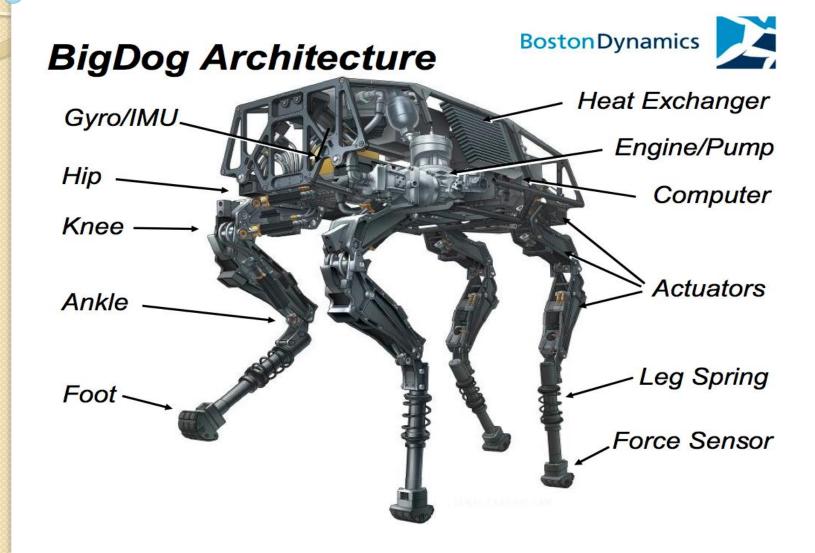
•Se trata de un vehículo robótico que podría buscar plantas para transformarlas en biomasa y de esta forma usarla como combustible.

Energetically Autonomous Tactical Robot



- Big Dog
  - •Es un robot de uso militar, el cual es cuadrúpedo y dinámicamente estable.

•Fue desarrollado por la Defense Advanced Research Projects Agency con la intención de crear un vehículo robótico que acompañara a los soldados y se encargara de cargar el equipaje o armamento en terrenos demasiado agrestes para los vehículos convencionales.



•Robótica en la medicina es la aplicación de robots en diversas ramas de esta ciencia. Como a nivel quirúrgico, utilización de prótesis robóticas, en la rehabilitación de pacientes y en el despacho de medicamentos entre otros.

- Ventajas:
  - •Entre mayor seguridad, exactitud, precisión.
  - •Pueden realizar intervenciones en lugares del paciente de difícil acceso y con muy buen resultado.
  - •No presentan temor, cansancio o fatiga.
  - ·Las operaciones son mucho más rápidas.

#### Ventajas:

- •El tiempo de recuperación se acorta considerablemente, debido a que las heridas de reducen por la eficacia de los robots al momento de operar.
- •Con la tele cirugía se puede realizar una intervención asistida o asesoría por parte de cualquier especialista.

#### Ventajas:

•Mediante los robots de almacenaje y distribución de medicamentos podemos tener un seguimiento mucho más adecuado y exacto al momento de recibir la medicación.

Desventajas:

Costo



- Sistema Quirúrgico Da Vinci
  - •Sistema desarrollado por Intuitive Surgical, el cual consiste en un robot quirúrgico diseñado para posibilitar cirugías complejas.
  - •Usos:
    - •Operaciones de próstata.
    - •Reparaciones de válvulas cardíacas.
    - ·Procedimientos quirúrgicos ginecológicos.
  - •Plataforma de tipo maestro-esclavo.

Sistema Quirúrgico Da Vinci

- •El sistema consiste en:
  - ·La consola del cirujano.
  - •El carro del paciente.
  - •El carro de visualización.



Sistema Quirúrgico Da Vinci

·Ventajas para el paciente:

- ·Significativamente menos dolor.
- ·Menos pérdida de sangre.
- Menos fibrosis.
- ·Menor tiempo de recuperación.

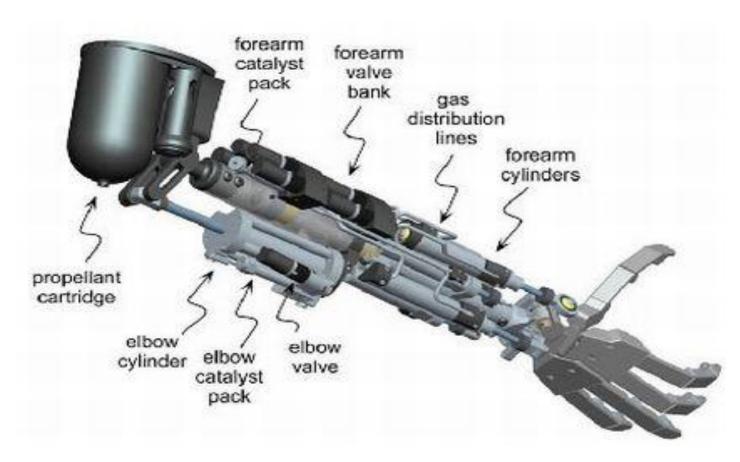


Prótesis Robotizadas

•Es un elemento desarrollado con el fin de reemplazar una parte o un miembro del cuerpo.

•Mejoran la calidad de vida de las personas.

Prótesis Robotizadas



Robots de Almacenaje y Dispensación de Medicamentos

•Ventajas:

- Para llevar un buen control de los suministros.
- ·Agilizar el proceso de búsqueda de medicamentos.

Robots de Almacenaje y Dispensación de Medicamentos



Robots de Almacenaje y Dispensación de Medicamentos

"Video"